

Základy teorie grafů

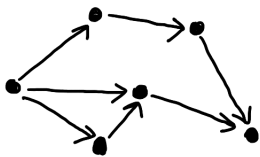
Základy vyšší matematiky (ZMTL)

LDF MENDELU

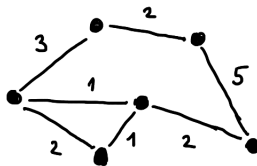
Definice (Graf)

- **Grafem (neorientovaným grafem)** rozumíme dvojici $G = (V, E)$, kde
 - V je neprázdňá konečná množina, jejíž prvky nazýváme **vrcholy**;
 - E je podmnožina množiny všech nejvýše dvouprvkových neprázdňých podmnožin množiny V . Prvky množiny E nazýváme **hrany**. Hrana spojuje dva vrcholy nebo vrchol sám se sebou (tzv. smyčka).
- **Orientovaný graf** je graf, kde ke každé hraně dodáme orientaci – jeden z vrcholů prohlásíme za počáteční a jeden z vrcholů za koncový.
- Graf nazýváme **hranově ohodnocený**, jestliže každé hraně je přiřazeno reálné číslo a **vrcholově ohodnocený**, jestliže každé každému vrcholu je přiřazeno reálné číslo.
- Graf, který nemá žádné hrany, se nazývá **diskrétní**.

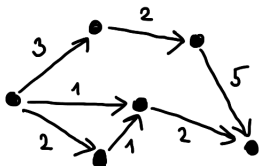
Ukázky grafů



ORIENTO VANÝ GRAF



HRANOVĚ DHODNOCENÝ
NEORIENTO VANÝ GRAF

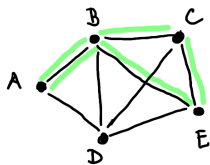


HRANOVĚ DHODNOCENÝ
ORIENTO VANÝ GRAF

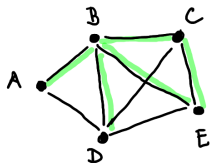
Definice (Sled, tah, cesta)

- Posloupnost hran, které na sebe navazují, se nazývá **sled**.
- Sled, ve kterém se neopakuje žádná hrana, se nazývá **tah**.
- Tah, ve kterém se neopakuje žádný vrchol, se nazývá **cesta**.
- **Délkou sledu (tahu, cesty)** rozumíme
 - buď počet hran (v grafech bez hranového ohodnocení),
 - nebo součet hranových ohodnocení všech hran v tomto sledu (tahu, cestě) v hranově ohodnoceném grafu.
- Graf, ve kterém mezi každými dvěma vrcholy existuje cesta, se nazývá **souvislý**.

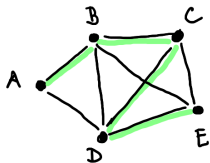
Sled, tah, cesta



SLED $A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow E \rightarrow B \rightarrow A$
(NEUÍ TAH ANI CESTA)



TAH $A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow E \rightarrow B \rightarrow D$
(NEUÍ CESTA)



CESTA $A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow D \rightarrow E$

Kreslení jedním tahem

Definice (Stupeň vrcholu)

Stupněm vrcholu rozumíme počet hran, které z/do tohoto vrcholu vedou.

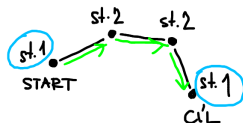
Věta

Graf je možno nakreslit jedním tahem právě tehdy, když je souvislý a všechny vrcholy jsou sudého stupně, nebo má právě dva vrcholy lichého stupně.

Poznámka

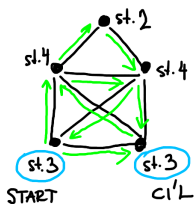
Jsou-li v grafu dva vrcholy lichého stupně, potom tah začíná v jednom z těchto vrcholů a končí ve druhém.

Kreslení jedním tahem



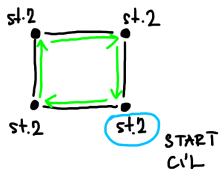
CESTA

2 VRCHOLY LICHÉHO STUPNĚ (START a CÍL)



2 VRCHOLY LICHÉHO STUPNĚ (START a CÍL)

=> LZE KRESLIT JEDNÍM TAHEM



VŠECHNY VRCHOLY SUDÉHO STUPNĚ

=> STAR = CÍL (UZAVŘENÝ TAH)

- Máme orientovaný nebo neorientovaný graf s nezáporně ohodnocenými hranami. Je zadáný výchozí a cílový bod (vrchol).
- Chceme najít délku nejkratší cesty mezi výchozím a cílovým bodem, tj. najít cestu s nejmenším součtem ohodnocení hran.
- Použití: nejkratší cesta v dopravě, nejkratší cesta ve výrobním procesu.

Dijkstrův algoritmus pro nalezení nejkratší cesty

Algoritmus najde délku nejkratší cesty z výchozího bodu do všech ostatních bodů grafu.

Nechť $G = (V, E)$ je graf, v němž hledáme nejkratší cestu.

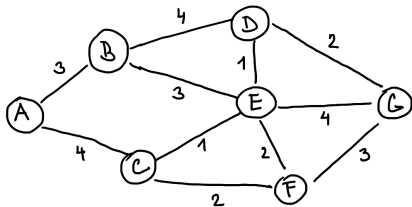
Pro každý vrchol $v \in V$ označme $d[v]$ jako délku dosud nalezené nejkratší cesty, která sem vede z výchozího bodu s . Na začátku má počáteční vrchol s hodnotu $d[s] = 0$, ostatní vrcholy v mají hodnotu $d[v] = \infty$.

Označme Z množinu zpracovaných vrcholů a N množinu nezpracovaných vrcholů.

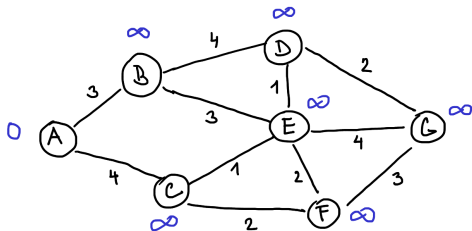
Následující kroky opakujeme tak dlouho, dokud množina nezpracovaných vrcholů není prázdná.

- 1 Vybereme z množiny N vrchol v s nejmenší vzdáleností od počátku $d[v]$ a tento vrchol přesuneme do množiny Z .
- 2 Podíváme se, jestli se dá vylepšit vzdálenost sousedních nezpracovaných vrcholů tohoto nově přesunutého vrcholu, pokud uvažujeme cestu přes tento vrchol. Vrcholům u , kterým se vzdálenost dá vylepšit, upravíme hodnotu $d[u]$.

Najděte nejkratší
cestu z A do G:

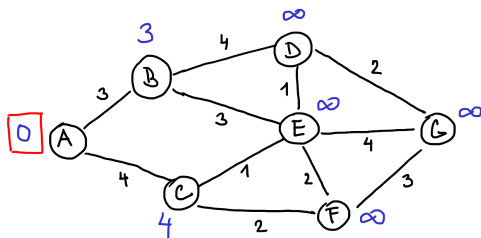


Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ	$d[A]$	$d[B]$	$d[C]$	$d[D]$	$d[E]$	$d[F]$	$d[G]$
Ø	0	∞	∞	∞	∞	∞	∞

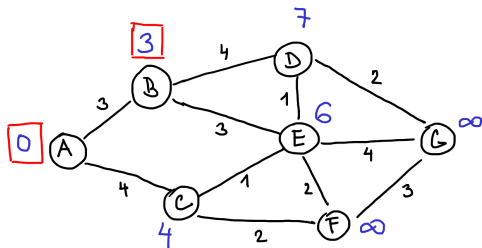
Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ	$d[A]$	$d[B]$	$d[C]$	$d[D]$	$d[E]$	$d[F]$	$d[G]$
------------	--------	--------	--------	--------	--------	--------	--------

∅	0	∞	∞	∞	∞	∞	∞
A	3	4	∞	∞	∞	∞	∞

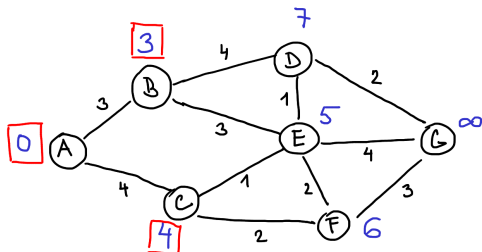
Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ $d[A]$ $d[B]$ $d[C]$ $d[D]$ $d[E]$ $d[F]$ $d[G]$

\emptyset	0	∞	∞	∞	∞	∞	∞
A	0	3	4	∞	∞	∞	∞
A, B			4	7	6	∞	∞

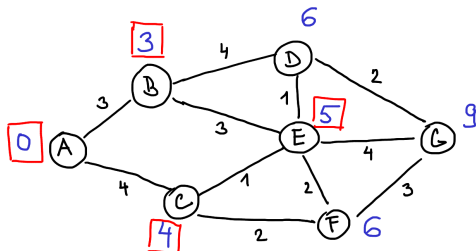
Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ $d[A]$ $d[B]$ $d[C]$ $d[D]$ $d[E]$ $d[F]$ $d[G]$

\emptyset	$\boxed{0}$	∞	∞	∞	∞	∞	∞
A		$\boxed{3}$	4	∞	∞	∞	∞
A, B			$\boxed{4}$	7	6	∞	∞
A, B, C				7	5	6	∞

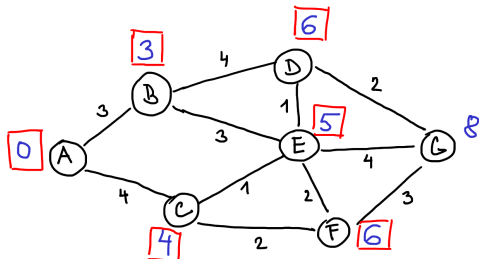
Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ

	$d[A]$	$d[B]$	$d[C]$	$d[D]$	$d[E]$	$d[F]$	$d[G]$
\emptyset	0	∞	∞	∞	∞	∞	∞
A		3	4	∞	∞	∞	∞
A, B			4	7	6	∞	∞
A, B, C				7	5	6	∞
A, B, C, E				6		6	9

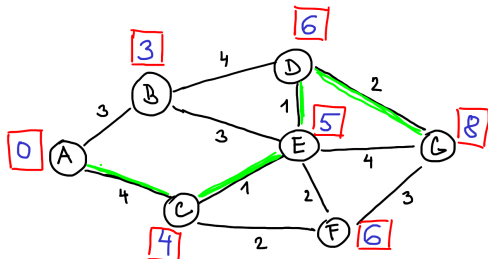
Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ $d[A]$ $d[B]$ $d[C]$ $d[D]$ $d[E]$ $d[F]$ $d[G]$

\emptyset	0	∞	∞	∞	∞	∞	∞
A		3	∞	∞	∞	∞	∞
A, B			4	7	6	∞	∞
A, B, C				7	5	6	∞
A, B, C, E				6		6	9
A, B, C, D, E, F							∞

Najděte nejkratší
cestu z A do G:



ZPRACOVANÉ $d[A]$ $d[B]$ $d[C]$ $d[D]$ $d[E]$ $d[F]$ $d[G]$

\emptyset	0	∞	∞	∞	∞	∞	∞
A		3	∞	∞	∞	∞	∞
A, B			4	7	6	∞	∞
A, B, C				7	5	6	∞
A, B, C, E				6		6	9
A, B, C, D, E, F							8 ✓

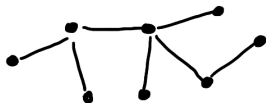
Definice

- Tah, ve kterém splývá počáteční a koncový bod se nazývá **cyklus** (v orientovaných grafech) nebo **kružnice** (v neorientovaných grafech).
- Graf, který neobsahuje kružnici, se nazývá **les**. Souvislý les (tj. souvislý graf, který neobsahuje kružnici) se nazývá **strom**.
- Je-li $G = (V, E)$ graf a jsou-li V' a E' podmnožiny množin V a E takové, že $G' = (V', E')$ je grafem, nazývá se G' **podgrafem** grafu G . Je-li $V' = V$ (podgraf obsahuje všechny vrcholy), nazývá se G' **faktorem** grafu G .
- Faktor, který je stromem, se nazývá **kostra**. Kostra grafu je tedy podgraf, který obsahuje všechny vrcholy a takové hrany, aby výsledný podgraf byl souvislý a neobsahoval kružnice.

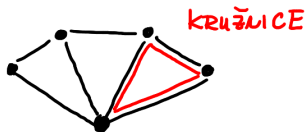
Věta

Počet hran stromu (a také kostry) v neorientovaném grafu je o jednu nižší než počet vrcholů.

Strom a kostra



STROM



NEMÍ STROM



KOSTRA



JINÁ KOSTRA
STEJNÉHO GRAFU

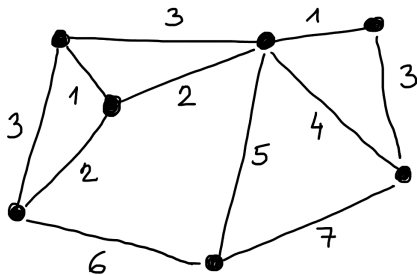
- Máme souvislý hranově ohodnocený graf.
- Chceme najít minimální kostru, tj. kostru s nejmenším součtem ohodnocení hran.
- Použití: minimalizace celkových nákladů na propojení míst (elektrickou sítí, počítačovou sítí, optimální postup při prohrnování sněhu mezi městy, ...)

Borůvkův-Kruskalův algoritmus pro nalezení minimální kostry

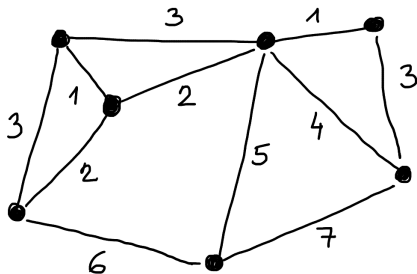
- 1 Všechny hrany grafu uspořádáme podle velikosti do neklesající posloupnosti.
- 2 Začneme od podgrafu, který nemá žádnou hranu a má všechny vrcholy.
- 3 Postupně přidáváme do podgrafu hrany podle velikosti tak, aby se propojily všechny vrcholy, ale nevznikla kružnice.

Algoritmus končí v konečném čase. Pro velké grafy je při zkušebním přidání každé hrany nutné použít algoritmus, který zjistí, zda se v grafu objeví kružnice.

Najděte minimální kostru :

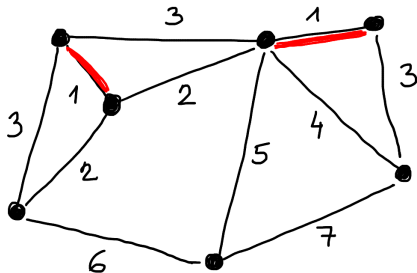


Najděte minimální kostru :



HRANY: 1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 7

Najděte minimální kostru:

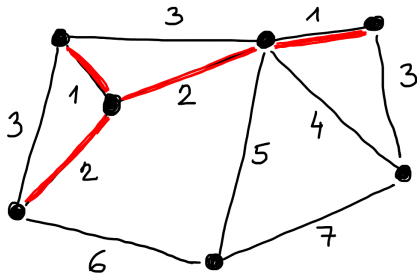


HRANY:

1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 7

✓ ✓

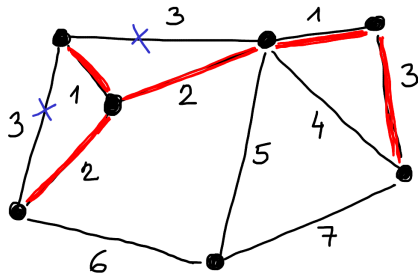
Najděte minimální kostru:



HRANY:

1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 7
 ✓, ✓, ✓, ✓

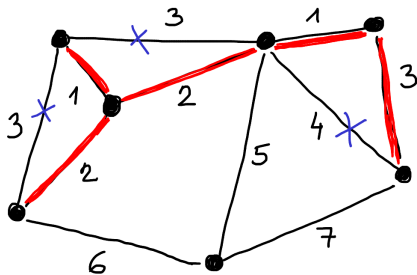
Najděte minimální kostru:



HRANY:

1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 7
 ✓, ✓, ✓, ✓, ✓, X, X

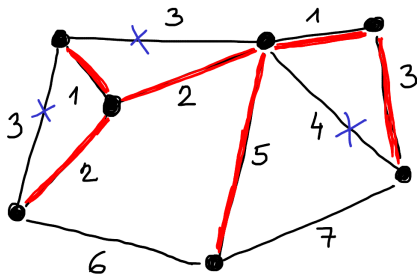
Najděte minimální kostru :



HRANY :

\checkmark 1, \checkmark 1, \checkmark 2, \checkmark 2, \checkmark 3, \times 3, \times 3, \times 4, 5, 6, 7

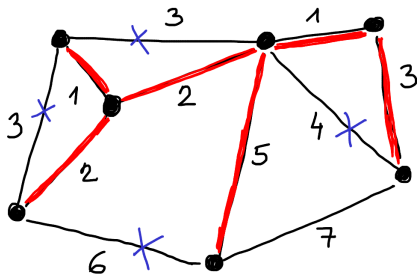
Najděte minimální kostru :



HRANY :

1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 7
 ✓, ✓, ✓, ✓, ✓, ✗, ✗, ✗, ✓, 6, 7

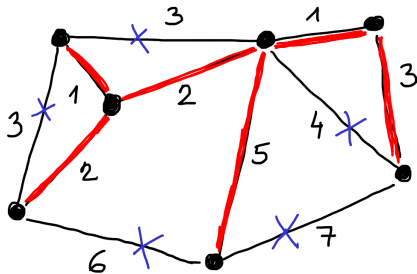
Najděte minimální kostru :



HRANY :

\checkmark 1, \checkmark 1, \checkmark 2, \checkmark 2, \checkmark 3, \times 3, \times 3, \times 4, \checkmark 5, \times 6, 7

Najděte minimální kostru:



HRANY:

1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 7
 ✓, ✓, ✓, ✓, ✓, ✗, ✗, ✗, ✓, ✗, ✗

Kritická cesta (CPM)

- Máme orientovaný hranově ohodnocený graf bez cyklů odpovídající sledu činností na projektu. Hrany představují jednotlivé činnosti a dobu jejich trvání. Vrcholy jsou fáze projektu (vyjadřují začátek nebo konec určité činnosti).
- Chceme najít minimální dobu trvání projektu, časové rezervy jednotlivých činností (nejdříve a nejpozději možný termín), harmonogram činností. Pro každý vrchol chceme najít časy t_{\min} a t_{\max} , kde
 - t_{\min} je nejdříve možný termín, tj. čas, kdy se nejdříve může projekt dostat do tohoto stavu,
 - t_{\max} je nejpozdější přípustný termín, tj. čas, kdy nejpozději musí projekt dospět do tohoto stavu, pokud nemá dojít k prodloužení doby trvání celého projektu.
- Použití: plánování výrobního procesu, detekce kritických činností ve výrobním procesu.

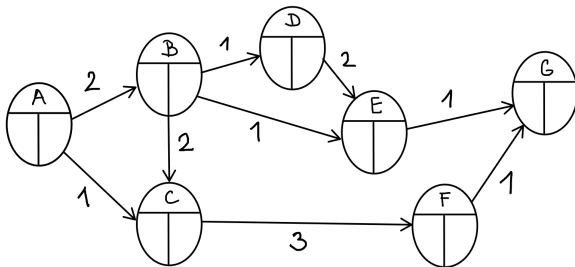
Algoritmus pro nalezení kritické cesty

Algoritmus má dvě části:

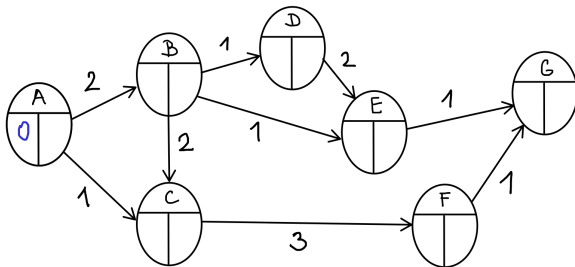
- 1 Hledáme t_{\min} všech vrcholů. Prvnímu vrcholu (tj. vrcholu, do kterého nevedou žádné hrany) přiřadíme $t_{\min} = 0$. Pokud do vrcholu v vedou pouze hrany z vrcholů se známým t_{\min} , určíme t_{\min} vrcholu v jako maximum z čísel, která získáme jako součet hranového ohodnocení hrany mířící do v a t_{\min} počátečního bodu této hrany. Pokud je projekt smysluplně navržen, jsme takto schopni určit t_{\min} všech vrcholů.
- 2 Hledáme t_{\max} všech vrcholů. Poslednímu vrcholu (tj. vrcholu, z kterého nevedou žádné hrany) nastavíme $t_{\max} = t_{\min}$. Pokud z vrcholu v vedou pouze hrany do vrcholů se známým t_{\max} , určíme t_{\max} vrcholu v jako minimum z čísel, která získáme jako rozdíl t_{\max} koncového bodu hrany a hranového ohodnocení hrany, přičemž uvažujeme všechny hrany vycházející z v .

Vrcholy, pro které je $t_{\min} = t_{\max}$, jsou vrcholy, v nichž nesmí nastat zpoždění. Hrany spojující tyto vrcholy tvoří kritickou cestu. Činnosti odpovídající těmto hranám se nesmí zpozdít.

Najděte kritickou cestu:

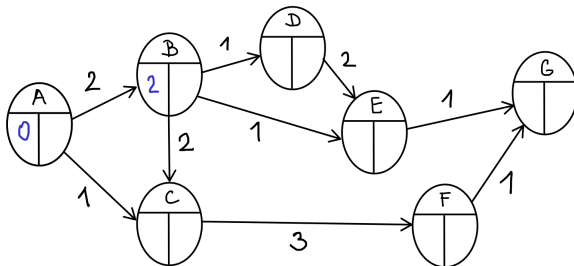


Najděte kritickou cestu:



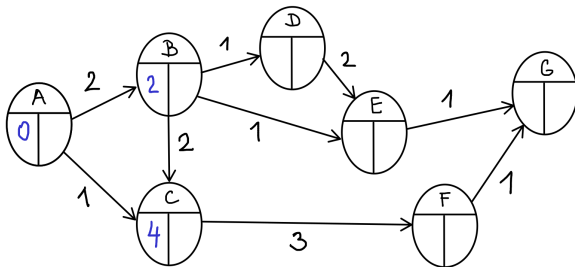
t_{\min} : A:0

Najděte kritickou cestu:



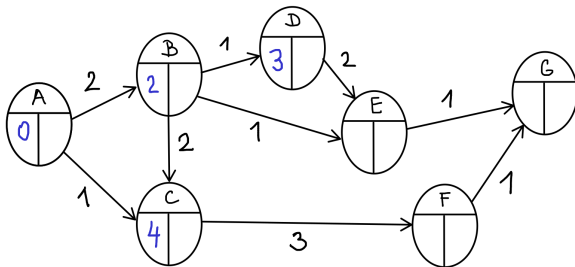
t_{min} : A: 0, B: $0 + 2 = 2$

Najděte kritickou cestu:



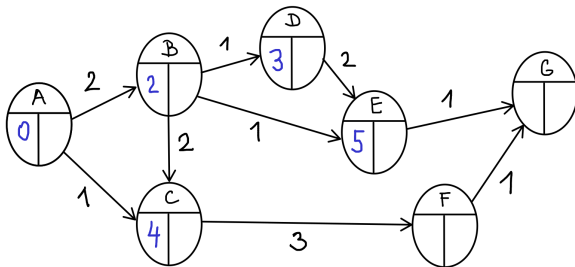
t_{min} : $A: 0$, $B: 0+2=2$, $C: \max\{0+1, 2+2\}=4$

Najděte kritickou cestu:



t_{\min} : $A: 0$, $B: 0+2=2$, $C: \max\{0+1, 2+2\}=4$, $D: 2+1=3$

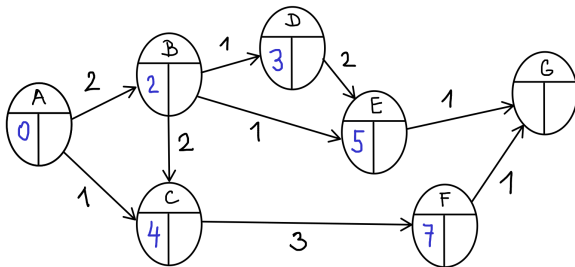
Najděte kritickou cestu:



$$\underline{t_{\min}}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5$$

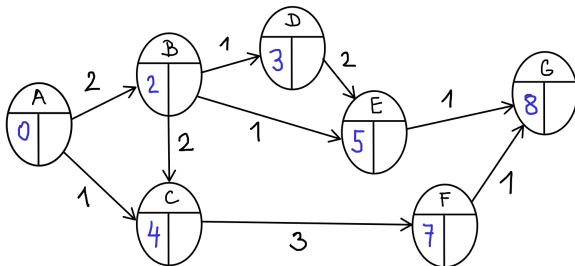
Najděte kritickou cestu:



$$\underline{t_{\min}}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

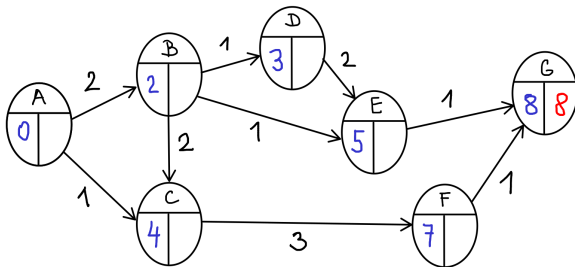
$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7$$

Najděte kritickou cestu:



t_{\min} : $A: 0$, $B: 0+2=2$, $C: \max\{0+1, 2+2\}=4$, $D: 2+1=3$,
 $E: \max\{2+1, 3+2\}=5$, $F: 4+3=7$, $G: \max\{5+1, 7+1\}=8$

Najděte kritickou cestu:

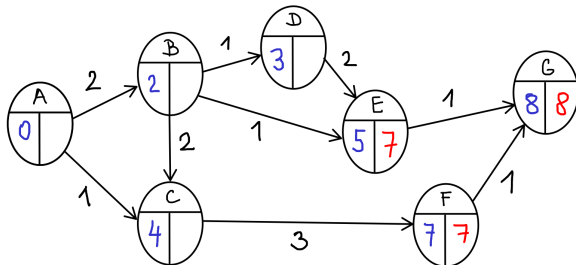


$$\underline{t_{min}}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7, G: \max\{5+1, 7+1\}=8$$

$$\underline{t_{max}}: G: 8$$

Najděte kritickou cestu:

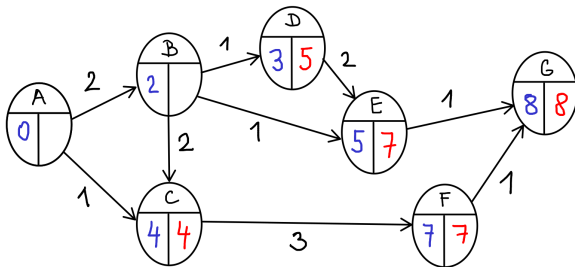


$$\underline{t_{\min}}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7, G: \max\{5+1, 7+1\}=8$$

$$\underline{t_{\max}}: G: 8, F: 8-1=7, E: 8-1=7$$

Najděte kritickou cestu:

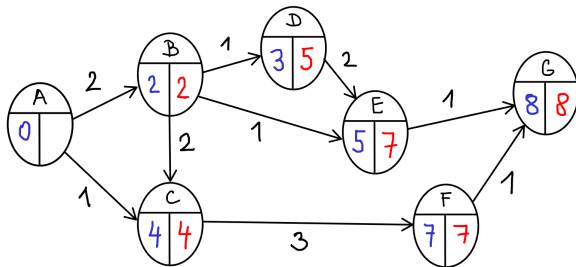


$$t_{\min}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7, G: \max\{5+1, 7+1\}=8$$

$$t_{\max}: G: 8, F: 8-1=7, E: 8-1=7, D: 7-2=5, C: 7-3=4$$

Najděte kritickou cestu:



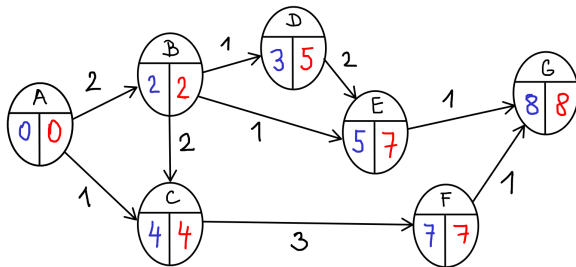
$$t_{\min}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7, G: \max\{5+1, 7+1\}=8$$

$$t_{\max}: G: 8, F: 8-1=7, E: 8-1=7, D: 7-2=5, C: 7-3=4,$$

$$B: \min\{5-1, 7-1, 4-2\}=2$$

Najděte kritickou cestu:



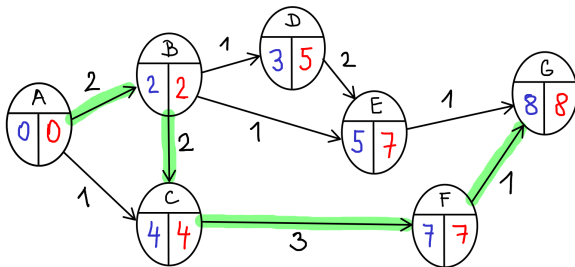
$$t_{\min}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3,$$

$$E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7, G: \max\{5+1, 7+1\}=8$$

$$t_{\max}: G: 8, F: 8-1=7, E: 8-1=7, D: 7-2=5, C: 7-3=4,$$

$$B: \min\{5-1, 7-1, 4-2\}=2, A: \min\{2-2, 4-1\}=0$$

Najděte kritickou cestu:



$$\underline{t_{\min}}: A: 0, B: 0+2=2, C: \max\{0+1, 2+2\}=4, D: 2+1=3, \\ E: \max\{2+1, 3+2\}=5, F: 4+3=7, G: \max\{5+1, 7+1\}=8$$

$$\underline{t_{\max}}: G: 8, F: 8-1=7, E: 8-1=7, D: 7-2=5, C: 7-3=4, \\ B: \min\{5-1, 7-1, 4-2\}=2, A: \min\{2-2, 4-1\}=0$$